# 塑性加工における金型内部応力のリアルタイム可視化技術

(株)鹿児島頭脳センター 研究開発部 牟禮 雄二

#### 1. はじめに

面圧2000MPaにも達する状況下で加工される冷間鍛造においては,応力集中に起因する金型寿命低 下がしばしば問題となる。そのため加工中に金型内部で応力がどの程度,どの様な分布で発生してい るかを知る事は金型を設計する上で重要となる。過去に金型表面に圧力センサーを取り付ける事例は 報告されているが,合金製(SKD11)の金型を用いて金型全体の応力分布を把握する事は行われていな かった。本研究では,冷間鍛造時の金型内部応力を容易に,高精度に可視化する事を目的に,物理シ ミュレーションにより加工開始から終了までの弾性ひずみをリアルタイムで計測し、任意に選択した 経過点あるいは連続点における弾性応力分布をグラフィック表示する技術を開発したので報告する。

#### 2. システム概要

構築したシステムの構成を図1に,鍛造用 金型を図2に示す。このシステムは,金型, ひずみセンサー,電圧増幅機能を持つリモー トスキャナー及びPCで構成される。金型のダ イス内部に5素子ひずみセンサーが約150点埋 め込んである。素材の塑性変形に伴うダイス への反力により発生する弾性ひずみをひずみ センサーが感知し、電圧信号としてリモート シュリンクリング(30081) スキャナーへ送る。この時,信号は増幅され ダイス(20011) リモートスキャナーにより 1 秒間隔で計測し , \*\*\*(A12017)~ Excel(\*.CSV)データとして保存する。以上よ ###リング(SEC)~ り鍛造時の金型内部弾性ひずみをリアルタイ ムで計測する事ができる。特定の位置で計測 された弾性ひずみは、新規に開発したソフト ウエアPre (条件設定), Solver (応力計算) により線形補間で計算格子点上の値へ変換さ れ,次式(円筒座標系)に代入し弾性応力分 布を計算する。最後にPost処理でダイス全体 の応力分布をグラフィック出力する。

$$\sigma_{r} = \frac{E}{1+\nu} \left\{ \varepsilon_{r} + \frac{\nu}{1-2\nu} (\varepsilon_{r} + \varepsilon_{\theta} + \varepsilon_{z}) \right\} \qquad \sigma_{z} = \frac{E}{1+\nu} \left\{ \varepsilon_{z} + \frac{\nu}{1-2\nu} (\varepsilon_{r} + \varepsilon_{\theta} + \varepsilon_{z}) \right\}$$

$$\sigma_{\theta} = \frac{E}{1+\nu} \left\{ \varepsilon_{\theta} + \frac{\nu}{1-2\nu} (\varepsilon_{r} + \varepsilon_{\theta} + \varepsilon_{z}) \right\}$$

E:ヤング率 , :ポアソン比

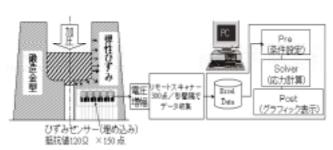


図1 システム構成

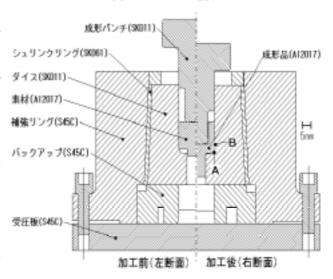


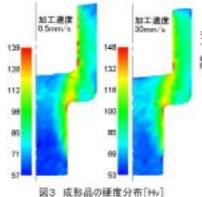
図2 冷間鍛造用金型

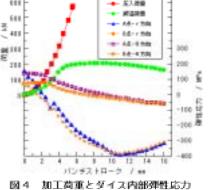
$$\sigma_z = \frac{E}{1+\nu} \left\{ \varepsilon_z + \frac{\nu}{1-2\nu} (\varepsilon_r + \varepsilon_\theta + \varepsilon_z) \right\}$$

ここで, : 弾性応力(r, , Z方向) , : ひずみセンサーの出力値(r, , Z方向)

### 3. 実験方法

鍛造金型は,ダイスを補強リン グヘテーパ圧入する事で内部に圧 縮応力を発生させ,鍛造による引 張り応力と相殺させて寿命伸長を 図る。今回は,鍛造現象と共に圧 入工程も可視化した。圧入速度は 0.5mm/sで行った。実験(金型は 図2)には,アルミニウム合金AI





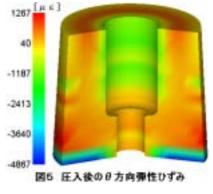
2017の素材を用いた。素材は焼鈍(415 で2 H加熱後,炉冷) 後,ショットブラストし,潤滑処理した。加工速度は0.5mm/s及 び30mm/sとした。

#### 4 . 実験結果と考察

成形品の硬度分布を図3に示す。加工速度の影響は無い事が分 かる。この事から塑性変形中に金型と素材が接触する時系列的な 状況とそれらが累積して得られる成形品形状など変形状況が一致 4007 していればそれに伴う金型への時系列的な反力の変化状況も一致 すると考えられる。すなわち,本システムでは計測速度(300点/ 秒)の制約で低速加工で実験する必要があるが,冷間鍛造の様に ひずみ速度依存性がほぼ無視できる場合は十分実用的である。

圧入・鍛造時の荷重及び図2の点A,Bにおけるr及び 方向 の弾性応力を図4に示す。圧入,鍛造荷重の最大値はそれぞれ60 2356 kN, 20kNであった。荷重はストローク6mmまでは上昇するがその 後は定常状態となる。弾性応力のピーク値は鍛造荷重の最大値と 一致しない事が分かる。ダイスの成形面付近の弾性応力は加工の 進行に従い0あるいは圧縮状態となり良好な状態を示している。

圧入後のダイス内部弾性ひずみ分布を図5,6に,圧入後の初 期応力状態を考慮した鍛造時(最終ストローク)のダイス内部の 弾性応力分布を図7に示す。 方向においてはダイスの成形部で 理想的な圧縮ひずみが発生している。Z方向では除荷後の反発で 引張りひずみが発生している。圧入時の余圧の効果で鍛造時のダ イス成形部は0あるいは圧縮応力が発生し,理想的な状態である 事が分かる。



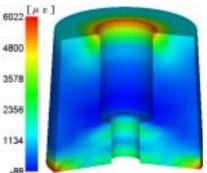
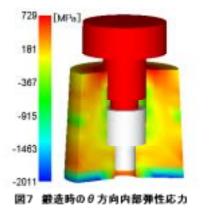


図6 圧入後のZ方向弾性ひずみ



## おわりに

金型内部ひずみをリアルタイムで計測し、弾性応力をグラフィック表示する技術を開発した。 システムを冷間鍛造金型へ適用し,ダイス内部の弾性応力分布を明瞭に可視化でき,金型設計の 最適化を図る上で有効な技術である事を確認した。